

Approximation non polynomiale

Bruno Escoffier

Journées Franciliennes de Recherche Opérationnelle

Paris - 20 Novembre 2012

- 1 A toutes fins utiles
- 2 Algorithmes approchés exponentiels
- 3 Quelques mots sur les algorithmes FPT approchés
- 4 Résultats négatifs?

A toutes fins utiles...

A est r -approché si pour toute instance I :

$$val(A(I)) \leq r \times opt(I)$$

$r \geq 1$ ($r = 1$: algorithme exact).

A est r -approché si **pour toute instance I** :

$$\text{val}(A(I)) \leq r \times \text{opt}(I)$$

$r \geq 1$ ($r = 1$: algorithme exact).

Définition analogue pour un problème de maximisation:

$$\text{val}(A(I)) \geq r \times \text{opt}(I)$$

$r \leq 1$.

Des résultats positifs...

- ▶ min vertex cover est approximable à rapport 2
- ▶ min tsp est approximable à rapport $3/2$ dans le cas métrique
- ▶ min set cover est approximable à rapport $O(\log n)$
- ▶ ...

... et négatifs

Si $P \neq NP$:

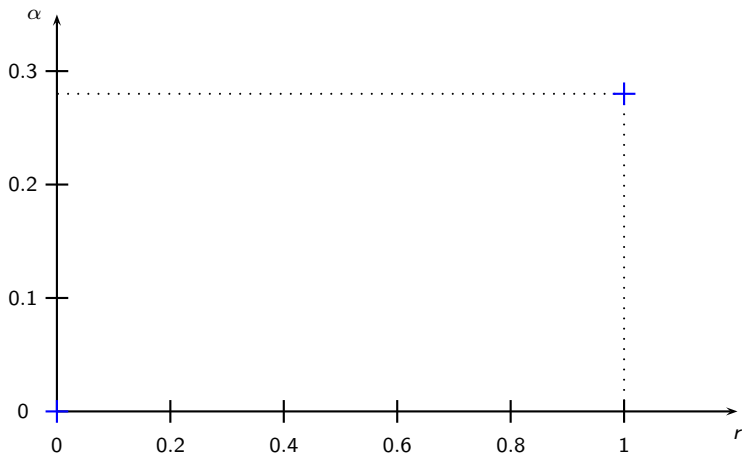
- ▶ max independent set inapproximable avec un rapport constant
- ▶ min coloring avec un rapport constant
- ▶ min set cover avec un rapport constant
- ▶ min vertex cover avec un rapport meilleur que 1.36 (meilleur que 2 sous UGC)
- ▶ ...

Algorithmes approchés exponentiels

En quelques mots

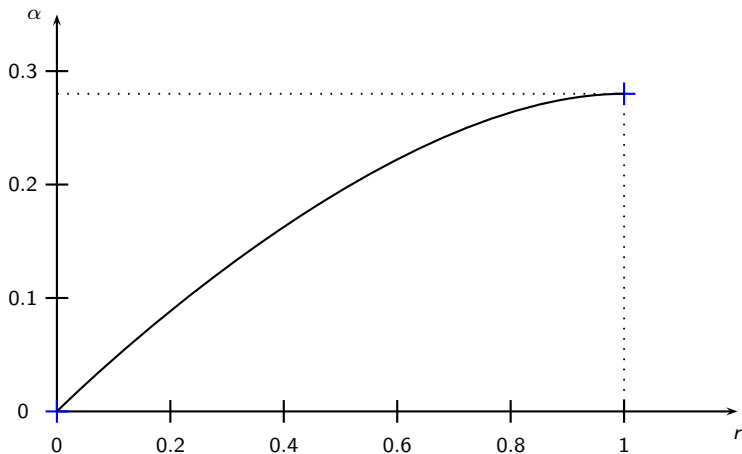
Le problème max independent set

Un algorithme en $O^*(2^{\alpha n})$?



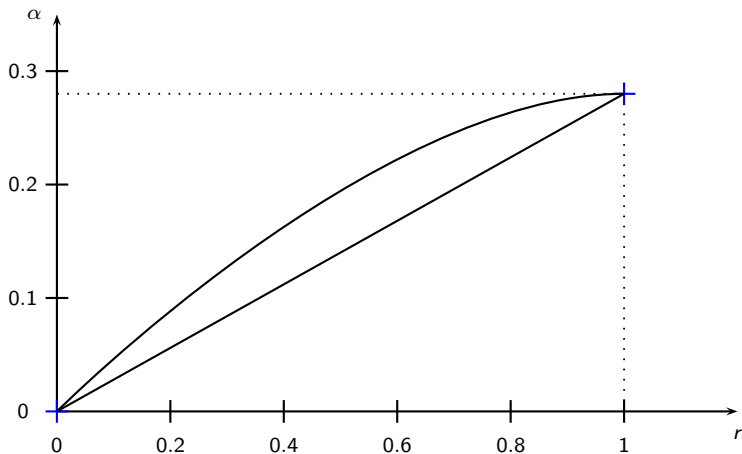
Le problème max independent set

Un algorithme en $O^*(2^{\alpha n})$?



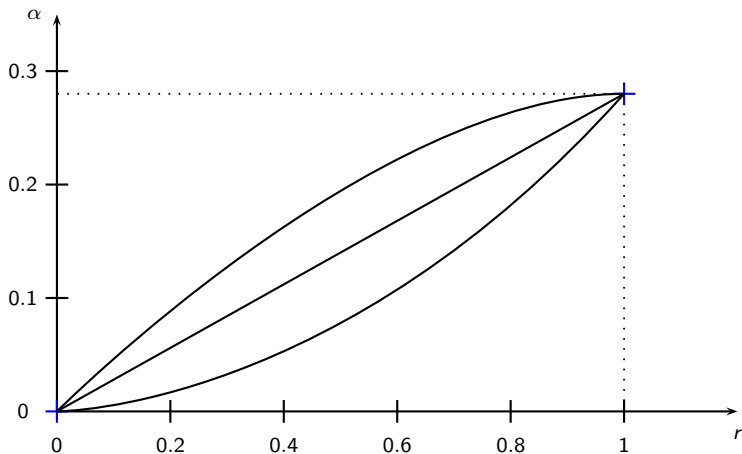
Le problème max independent set

Un algorithme en $O^*(2^{\alpha n})$?



Le problème max independent set

Un algorithme en $O^*(2^{\alpha n})$?



Compromis temps/qualité de la solution

Un problème Π

- ▶ meilleur algorithme exact: $O^*(\gamma^n)$;
- ▶ meilleur rapport d'approximation polynomial connu: r .

Compromis temps/qualité de la solution

Un problème Π

- ▶ meilleur algorithme exact: $O^*(\gamma^n)$;
- ▶ meilleur rapport d'approximation polynomial connu: r .

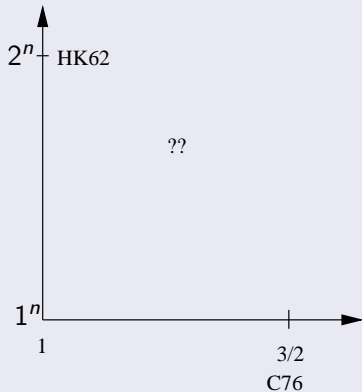
→ Puis-je résoudre Π :

(1) en temps (significativement) plus faible que $O^*(\gamma^n)$

(2) avec un rapport d'approximation (significativement) meilleur que r ?

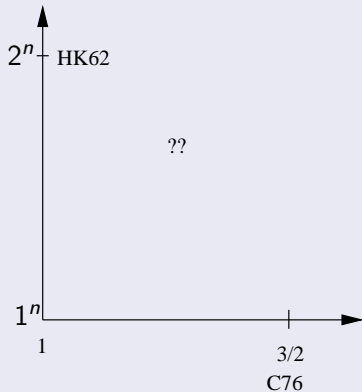
TSP

- ▶ Résoluble en $O^*(2^n)$
- ▶ $3/2$ -approximable en temps polynomial



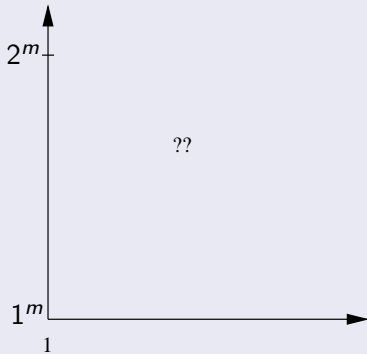
TSP

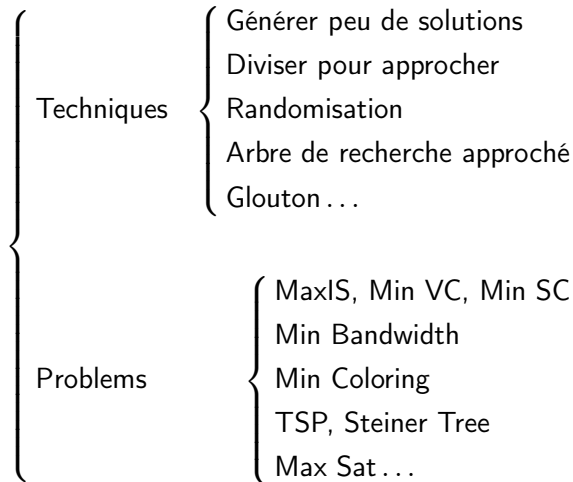
- ▶ Résoluble en $O^*(2^n)$
- ▶ 3/2-approximable en temps polynomial



Minimum Set Cover

- ▶ Résoluble en $O^*(2^m)$
(recherche exhaustive)
- ▶ Inapproximable à rapport constant en temps poly





Quelques techniques illustrées sur le stable maximum

Le principe

Générer un faible nombre de solutions (en les complétant polynomialement, si possible et nécessaire) et retourner la meilleure solution calculée.

Générer un faible nombre de solutions

- ▶ Générer les sous-ensembles de V de taille \sqrt{n}
- ▶ Si l'un d'eux est un stable, le renvoyer
- ▶ Sinon renvoyer un sommet.

Rapport d'approximation:

Générer un faible nombre de solutions

- ▶ Générer les sous-ensembles de V de taille \sqrt{n}
- ▶ Si l'un d'eux est un stable, le renvoyer
- ▶ Sinon renvoyer un sommet.

Rapport d'approximation: \sqrt{n}

Générer un faible nombre de solutions

- ▶ Générer les sous-ensembles de V de taille \sqrt{n}
- ▶ Si l'un d'eux est un stable, le renvoyer
- ▶ Sinon renvoyer un sommet.

Rapport d'approximation: \sqrt{n}

Complexité:

Générer un faible nombre de solutions

- ▶ Générer les sous-ensembles de V de taille \sqrt{n}
- ▶ Si l'un d'eux est un stable, le renvoyer
- ▶ Sinon renvoyer un sommet.

Rapport d'approximation: \sqrt{n}

Complexité: sous-exponentielle $O(2^{\sqrt{n} \log n})$

- ▶ Générer les sous-ensembles de V de taille \sqrt{n}
- ▶ Si l'un d'eux est un stable, le renvoyer
- ▶ Sinon renvoyer un sommet.

Rapport d'approximation: \sqrt{n}

Complexité: sous-exponentielle $O(2^{\sqrt{n} \log n})$

Appliqué sur:

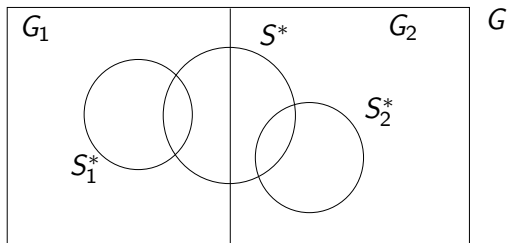
- ▶ capacitated dominating set (Cygan, Pilipczuk & Wojtaszczyk (2010))
- ▶ min independent dominating set (Bourgeois, Escoffier & Paschos (2010))

Le principe

Résoudre optimalement le problème sur une série de (“petites”) sous-instances de l'instance initiale

- ▶ Couper de manière appropriée l'instance en un ensemble de sous-instances (dont la taille est fonction du rapport que l'on souhaite obtenir)
- ▶ Résoudre le problème sur ses sous-instances
- ▶ Construire une solution sur l'instance initiale en utilisant les solutions sur les sous-instances

Diviser pour approcher (2)

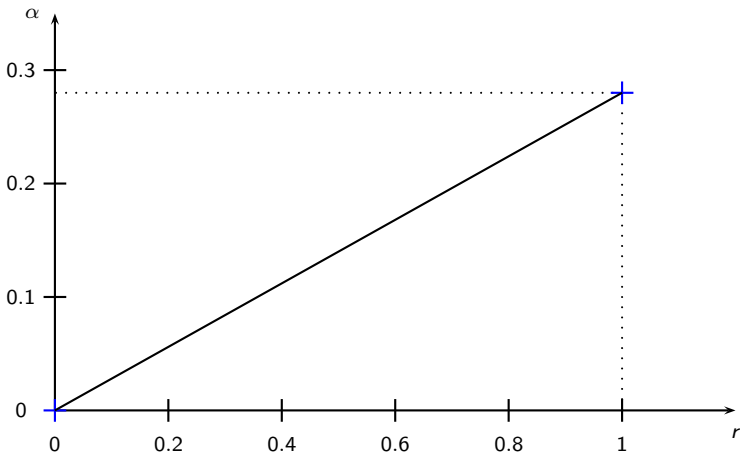


$$|S^*| \leq |S_1^*| + |S_2^*| \leq 2 \max\{|S_1^*|, |S_2^*|\} \implies \frac{\max\{|S_1^*|, |S_2^*|\}}{|S^*|} \geq \frac{1}{2}$$

Complexité: $O(\gamma^{n/2})$, si $O(\gamma^n)$ est la complexité exacte de max independent set

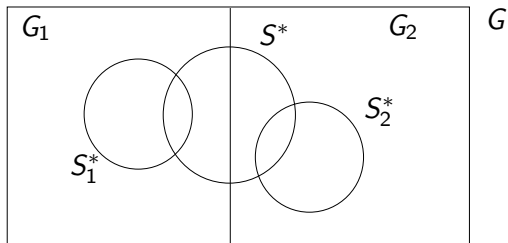
Diviser pour approcher (3)

Un algorithme en $O^*(2^{\alpha n})$ pour max independent set?

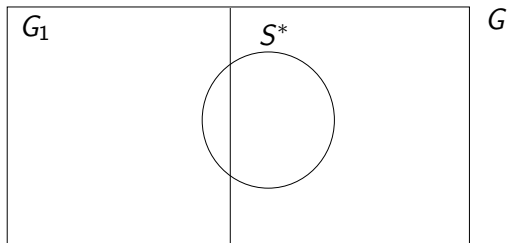
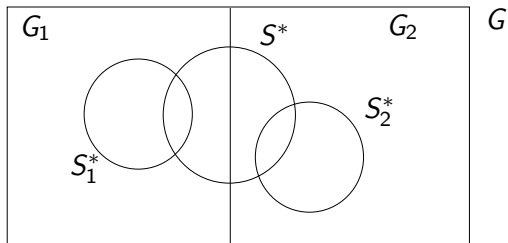


Applicable

- ▶ aux problèmes héréditaires
- ▶ par extension à min vertex cover
- ▶ à min set cover (idée: grouper les ensembles pour réduire leur nombre)



Randomisation



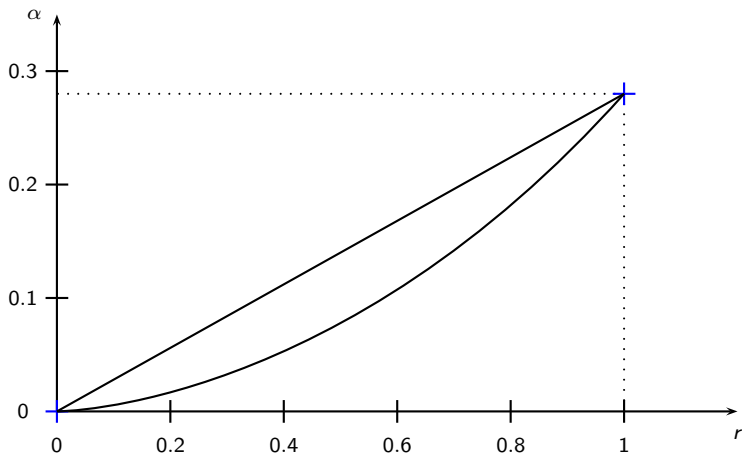
Le principe

- 1 Répéter le partitionnement un nombre exponentiel de fois: β^n fois.
- 2 Résoudre chacune des β^n instances
- 3 Renvoyer la meilleure solution.

→ On obtient un rapport r en un temps inférieur à γ^{rn} (avec une proba ~ 1).

Le problème max independent set

Un algorithme en $O^*(2^{\alpha n})$?



Le principe

Concevoir un algorithme de branchement en élaguant des branches tout en maîtrisant l'erreur par rapport à l'optimum

Algorithme exact

- 1 Si $\Delta(G) \leq 2$, résoudre le problème optimalement;
- 2 sinon, brancher sur un sommet v de degré ≥ 3 : soit prendre v dans la solution (et retirer $N[v]$), soit ne pas prendre v (et retirer v).

$$T(n) \leq T(n-4) + T(n-1)$$

Elagage approché d'un arbre de recherche (2)

Algorithme exact

- 1 Si $\Delta(G) \leq 2$, résoudre le problème optimalement;
- 2 sinon, brancher sur un sommet v de degré ≥ 3 : soit prendre v dans la solution (et retirer $N[v]$), soit ne pas prendre v (et retirer v).

$$T(n) \leq T(n-4) + T(n-1)$$

Algorithme 1/2-approché

- 1 Si $\Delta(G) \leq 7$, trouver une solution 0.5-approchée*;
- 2 sinon, brancher sur un sommet v de degré ≥ 8 : soit prendre v dans la solution (et retirer $N[v]$ et une clique C), soit ne pas prendre v .

$$T(n) \leq T(n-11) + T(n-1)$$

(* rapport $\frac{5}{\Delta(G)+3}$ en temps polynomial, (Berman & Fujito (1985)))

- ▶ Amélioration quel que soit le rapport désiré.
- ▶ Applicable à de nombreux problèmes
 - min bandwidth (Cygan & Pilipczuk (2010))
 - min and max sat (Danstsin & al. (2001), Escoffier, Paschos & Tourniaire (2012a))
 - min set cover (Bourgeois, Escoffier & Paschos (2009))
 - ...
 - conditions générales d'applications (Escoffier, Paschos & Tourniaire (2012b))

Quelques mots sur les algorithmes FPT approchés

Un problème Π , un entier k . Existe-t-il une solution de valeur $\leq k$ ($\geq k$)?

- ▶ FPT: algorithme en $f(k)poly(n)$
- ▶ W[1]-difficile: pas FPT si $FPT \neq W[1]$

Un problème Π , un entier k . Existe-t-il une solution de valeur $\leq k$ ($\geq k$)?

- ▶ FPT: algorithme en $f(k)poly(n)$
Algorithme FPT r -approché en $g(k)poly(n)$ avec g
(significativement) plus petite que f ?
- ▶ W[1]-difficile: pas FPT si $FPT \neq W[1]$

Un problème Π , un entier k . Existe-t-il une solution de valeur $\leq k$ ($\geq k$)?

- ▶ FPT: algorithme en $f(k)poly(n)$
Algorithme FPT r -approché en $g(k)poly(n)$ avec g
(significativement) plus petite que f ?
- ▶ W[1]-difficile: pas FPT si $FPT \neq W[1]$
Algorithme FPT r -approché?

Algorithme FPT r -approché

Un problème Π , un entier k .

→ S'il existe une solution de valeur $\leq k$, renvoyer une solution de valeur $\leq rk$.

→ Complexité FPT ($g(k)poly(n)$)

min vertex cover

FPT: $\alpha^k \text{poly}(n)$

2-approché en temps polynomial

min vertex cover

FPT: $\alpha^k \text{poly}(n)$

2-approché en temps polynomial

→ pour tout $r \in [1, 2]$, algorithme FPT r -approché en $\alpha_r^k \text{poly}(n)$

avec: $\alpha_1 = \alpha$, $\alpha_2 = 0$:

min vertex cover

FPT: $\alpha^k \text{poly}(n)$

2-approché en temps polynomial

→ pour tout $r \in [1, 2]$, algorithme FPT r -approché en $\alpha_r^k \text{poly}(n)$

avec: $\alpha_1 = \alpha$, $\alpha_2 = 0$:

- ▶ diviser pour approcher (Bourgeois, Escoffier & Paschos (2008))
- ▶ élagage approché de l'arbre de recherche (Brankovic & Fernau (2010))
- ▶ une réduction mêlant FPT et approximation (Fellows, Kulik, Rosamond & Shachnai (2012))

D'autres problèmes étudiés: Edge dominating set, Steiner tree,...

Un problème Π , un entier k . Existe-t-il une solution de valeur $\leq k$ ($\geq k$)?

- ▶ FPT: algorithme en $f(k)poly(n)$
Algorithme FPT r -approché en $g(k)poly(n)$ avec g (significativement) plus petite que f ?
- ▶ W[1]-difficile: pas FPT si $FPT \neq W[1]$
Algorithme FPT r -approché?

Deuxième question: aucune réponse (positive) - pour la paramétrisation standard.

Résultats négatifs?

min independent dominating set n'est pas $g(k)$ -approximable en temps FPT si $FPT \neq W[2]$ (Downey, Fellows & McCartin (2006))

Résultats négatifs?

min independent dominating set n'est pas $g(k)$ -approximable en temps FPT si $FPT \neq W[2]$ (Downey, Fellows & McCartin (2006))

Qu'en est-il de max independent set? de min dominating set?

Compromis temps/qualité de la solution

Un problème Π

- ▶ meilleur algorithme exact: $O^*(\gamma^n)$;
- ▶ meilleur rapport d'approximation polynomial connu: r .

Compromis temps/qualité de la solution

Un problème Π

- ▶ meilleur algorithme exact: $O^*(\gamma^n)$;
- ▶ meilleur rapport d'approximation polynomial connu: r .

→ Puis-je résoudre Π :

- (1) en temps (significativement) plus faible que $O^*(\gamma^n)$
- (2) avec un rapport d'approximation (significativement) meilleur que r ?

Compromis temps/qualité de la solution

Un problème Π

- ▶ meilleur algorithme exact: $O^*(\gamma^n)$;
- ▶ meilleur rapport d'approximation polynomial connu: r .

→ Puis-je résoudre Π :

- (1) en temps (significativement) plus faible que $O^*(\gamma^n)$
- (2) avec un rapport d'approximation (significativement) meilleur que r ?

(1): en temps sous-exponentiel??

Résultats négatifs?

Réponse: oui (rapport \sqrt{n} pour le stable par exemple)

Résultats négatifs?

Réponse: oui (rapport \sqrt{n} pour le stable par exemple)
mais...

Résultats négatifs?

Réponse: oui (rapport \sqrt{n} pour le stable par exemple)

mais...

Sous **ETH**, pour tout $r > 0$ et tout $\delta > 0$, il n'y a pas d'algorithme r -approché en temps $O(2^{n^{1-\delta}})$ pour max independent set (Escoffier, Kim & Paschos (2012))

Résultats similaires:

- ▶ Pas de $7/8 + \epsilon$ -approximation pour Max 3-sat
- ▶ Pas d'approximation constante pour min coloring
- ▶ Pas de $7/6 - \epsilon$ -approximation pour min vertex cover

- ▶ Peut-on étendre ces résultats à $2^{o(n)}$?

- ▶ Peut-on étendre ces résultats à $2^{o(n)}$?
- ▶ Peut-on trouver des bornes d'inapproximabilité en temps γ^n ? (sous quelle hypothèse)?
- ▶ Peut-on développer des réductions préservant l'approximation adapté à cette problématique?
- ▶ Qu'en est-il des noyaux approchés?
- ▶ ...

Validation expérimentale???

Validation expérimentale???

Exemple: Algorithme 5-approché pour min set cover en $O(1.005^{m+n})$